

МЕХАНИЗМ ИСПОЛНИТЕЛЬНЫЙ ЭЛЕКТРИЧЕСКИЙ ПРЯМОХОДНЫЙ МЭП

ПРЕДНАЗНАЧЕН для перемещения объектов регулирования в системах автоматического регулирования технологическими процессами в соответствии с командными сигналами регулирующих или управляющих устройств.



- Обеспечивает поступательное перемещение объекта регулирования.
- Устанавливается непосредственно на объекте регулирования.
- Регулирование хода выдвигной тяги концевыми выключателями.
- Функционально заменяет МЭО-40, -100, -250, МЭОК и т.п.

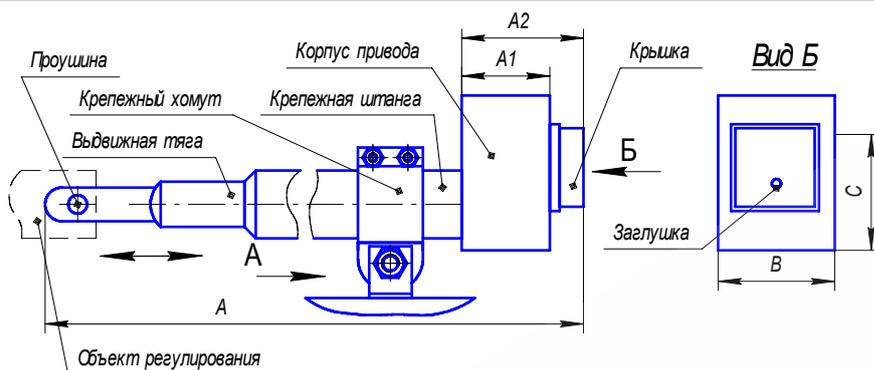
ИСПОЛНЕНИЯ

Обозначение механизма	Номинальная нагрузка (тяговое усилие) на выдвигной тяге,	Номинальное значение времени полного хода выдвигной тяги,	Номинальное значение полного хода выдвигной тяги,	Потребляемая мощность, не более
	Н	с	мм	
МЭП-800/30-220	800	30	220	60
МЭП-1600/45-400	1600	45	400	80
МЭП-5000/60-530	5000	60	530	120

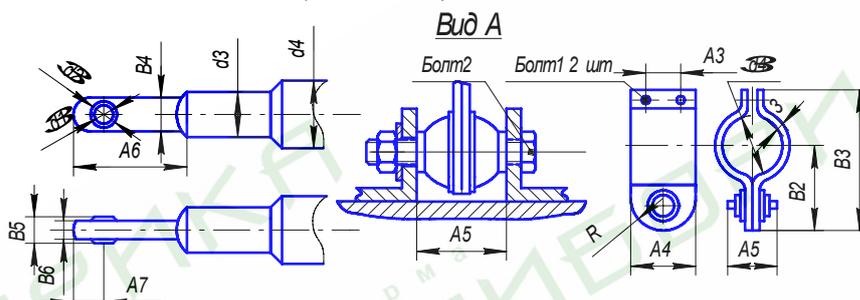
ОСНОВНЫЕ ТЕХНИЧЕСКИЕ ХАРАКТЕРИСТИКИ

Режим работы механизма	повторно-кратковременный с частыми пусками, реверсивный.
Максимальная частота включений в 1 ч	630
Продолжительность включений, % от периодичности включений до	25
При реверсировании интервал времени между включением и выключением на обратное направление должен быть, мс, не менее	50
Рабочее положение механизма в пространстве	произвольное.
Электропитание механизма	220 В, 50 Гц.
Наличие датчиков:	1. «реостатный» (базовый) или «токовый» (по требованию Заказчика); 2. датчик движения для индикации перемещения выдвигной тяги и определения ее положения;
Изменение сопротивления реостата обратной связи при номинальном полном ходе выдвигной тяги, Ом, не менее	100
Напряжение управляющей цепи, В минус	(24 +4/-2)
Ток управляющей цепи, мА, не более	20
Габаритные размеры, мм, не более	
МЭП-800	520x95x135
МЭП-1600	580x105x170
МЭП-5000	750x130x185
Масса, кг, не более	
МЭП-800	4
МЭП-1600	6
МЭП-5000	12

УСТРОЙСТВО, ГАБАРИТНЫЕ И УСТАНОВОЧНЫЕ РАЗМЕРЫ



а) Общий вид крепления МЭП

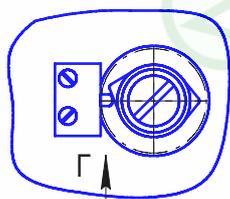


б) Наконечник выдвижной тяги

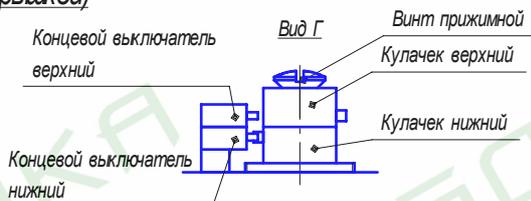
в) Крепление крепежного хомута

г) Крепежный хомут

Вид Б (со снятой крышкой)



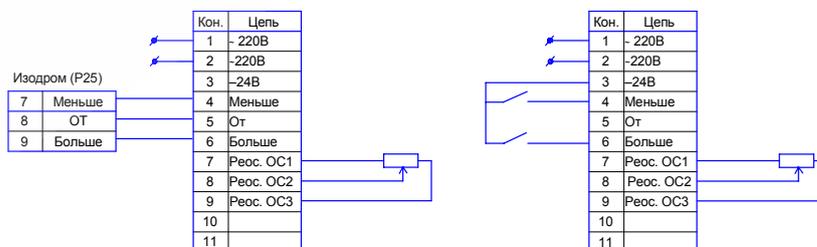
д) Регулируемые кулачки и концевые выключатели



Обознач.	A	B	C	A1	A2	A3	A4	A5	A6	A7	B1	B2	B3	B4	B5	B6	d1	d2	d3	d4	Болт1	Болт2	R
МЭП 800	520	100	135	138	180	30	46	19	44	11	135	54	88	22	10	8	8	19	20	25	M8	M8x50	24
МЭП 1600	720	110	170	205	240	37	56	18	58	17	173	72	114	34	18	13	13	20	26	35	M12	M12x80	30
МЭП 5000	1020	110	280	210	255	40	60	32	62	23	182	85	133	35	17	14	13	19	45	50	M12	M12x80	30

ПРИМЕЧАНИЕ. Размер А - при полностью утопленной выдвижной тяге.

СХЕМА ВНЕШНИХ ПОДКЛЮЧЕНИЙ



Примечание - датчик движения Д устанавливается по требованию заказчика.

Схема 1
Управление механизмом с помощью устройства Изодром (P25) или аналогичным

Схема 2
Управление механизмом с помощью внешних "сухих" ключей

ОБОЗНАЧЕНИЕ ПРИ ЗАКАЗЕ

Механизм исполнительный тип МЭП-800/30-220 ТУ 4218-03304880601-2004